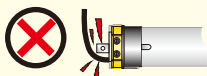


Инструкция для моторов AM45-20/17-ZS-E и AM45-30/17-ZS-E

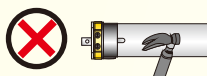
Основные функции

1. Можно установить верхнее и нижнее конечные положения, а также одно промежуточное положение. Конечные положения сохраняются в памяти мотора при отключении питания.
2. Доступно управление с помощью внешнего сигнала с сухим контактом. (доп. опция)
3. Доступна функция RS485 для обмена информацией о состоянии мотора. (доп. опция)
4. Предусмотрены пошаговый и непрерывный режимы движения.
5. Доступно переключение направления вращения мотора.
6. Мотор автоматически определяет количество оборотов, обеспечивая высокую точность позиционирования.
7. Датчик положения оснащён защитой от обрыва соединения и короткого замыкания. При блокировке мотор останавливается, предотвращая повреждения.
8. Интеллектуальная система обнаружения препятствий и перегрузки, особенно полезная для наружных рулонных штор типа Zip Screen.
9. Если во время движения вверх или вниз мотор обнаруживает неравномерное движение (сопротивление), он выполняет реверс, а затем продолжает движение в том же направлении. Мотор остановится только после обнаружения сопротивления 3 раза в одном и том же месте, что подтверждает наличие препятствия.

Notice



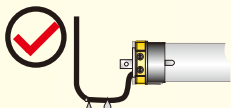
Не допускать проникновения воды



Не ранять и не повреждать



Не сверлить



Сделать отвис кабеля питания для предотвращения попадания воды на контакты



Держать подальше от химикатов



Не погружать в растворы

Установка и подключение

Перед установкой проверьте напряжение и крутящий момент.

Установка изделия должна выполняться под руководством квалифицированных специалистов, чтобы предотвратить травмы и избежать повреждений, вызванных неправильным монтажом. Выберите подходящий мотор в соответствии с подъемной силой, чтобы не допустить его перегрузки. Формула расчёта грузоподъёмности:

Грузоподъёмность (кг) = Номинальный крутящий момент (Н·м) / Радиус роликовой трубы (мм) × 100

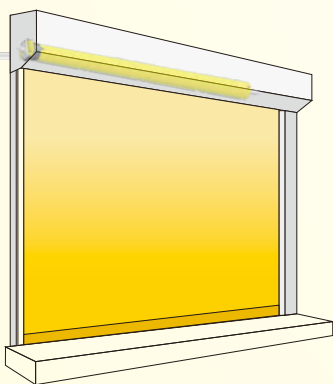
Пример:

Диаметр роликовой трубы — 60 мм, номинальный крутящий момент — 10 Н·м.

Грузоподъёмность = 10 / (60 / 2) × 100 = 34 кг

Подключение

Входное напряжение



Примечание - сухой контакт и RS485 это опция

Беспотенциальное подключение(сухой контакт):



Программирование

1. Вход в режим программирования

Method 1



Method 2



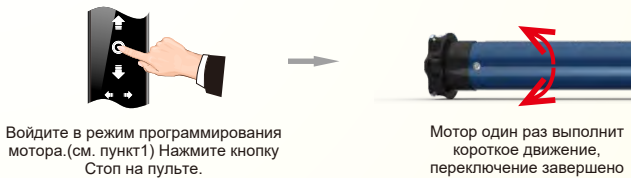
2. Сопрежение пульта



3.Изменение направления движения



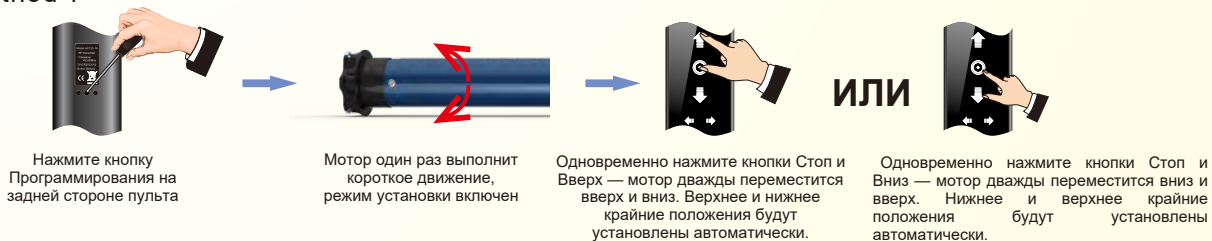
4.Пошаговое и непрерывное движение



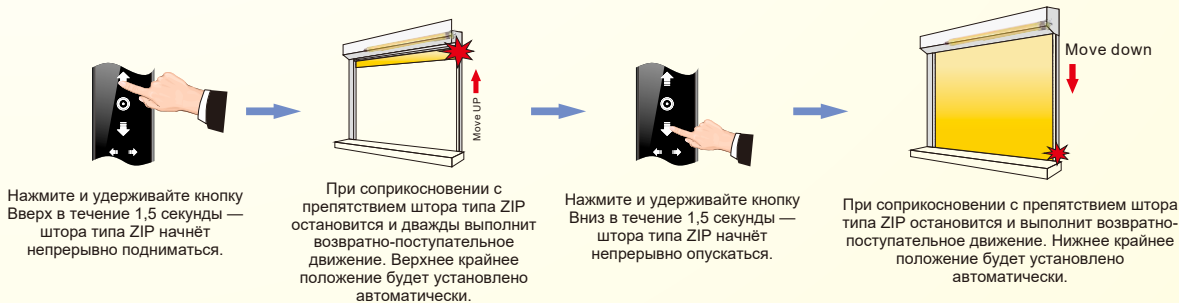
Примечание: по умолчанию установлен режим пошагового движения. Нажмите и удерживайте кнопку UP или DOWN в течение 1,5 секунды — мотор начнёт двигаться непрерывно. После установки верхнего и нижнего крайних положений мотор автоматически переключится в режим непрерывного движения.

5.Автоматическая установка верхнего и нижнего крайних положений При автоматической установке верхнего и нижнего крайних положений верхнее положение всегда устанавливается первым.

Method 1

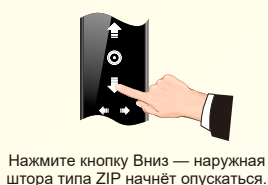
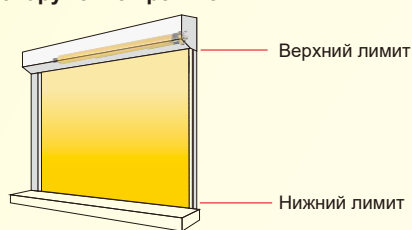


Method 2



6. Демонстрация интеллектуальной функции обнаружения препятствий. Убедитесь, что верхнее и нижнее крайние положения установлены.

Обнаружение препятствий



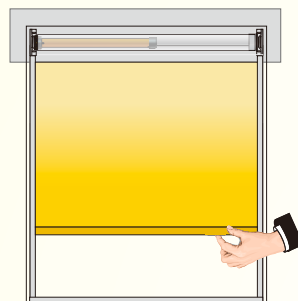
Когда наружная штора типа ZIP коснётся цветочного горшка на полу, она трижды попытается продолжить движение, а затем остановится. Цветочный горшок будет защищён от повреждения.

Сопrotивление ветра



При кратковременном порыве ветра наружная штора типа ZIP встретит сопротивление, после чего продолжит движение до нижнего положения. Если после трёх попыток будет обнаружено настоящее препятствие, штора остановится.

Интеллектуальная защита от перегрузки.



Наружная штора типа ZIP трижды попытается преодолеть препятствие, после чего остановится.

7. Регулировка чувствительности

Примечание: доступно всего 10 регулируемых уровней чувствительности. Уровень 1 — самый чувствительный. По умолчанию установлен уровень 6.



Мотор один раз выполнит короткое движение — будет включён режим регулировки чувствительности.



Мотор один раз выполнит короткое движение — чувствительность увеличится на один уровень.

ИЛИ



Мотор один раз выполнит короткое движение — чувствительность уменьшится на один уровень.

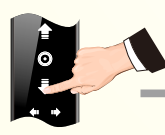


Мотор один раз выполнит короткое движение — регулировка чувствительности сохранена.

8. Настройка первого конечного положения



Мотор один раз выполнит короткое движение — будет включён режим настройки конечных положений.



Мотор один раз выполнит короткое движение — настройка конечного положения завершена.

9. Настройка других промежуточных конечных положений

Примечание: если в течение 30 секунд не выполнять никаких действий, мотор автоматически выйдет из режима настройки конечных положений.



Мотор один раз выполнит короткое движение — будет включён режим настройки конечного положения.



Мотор один раз выполнит короткое движение — настройка конечного положения завершена.

10.Дополнительные пояснения

- А. Можно установить не более 3 различных конечных положений. Два наиболее удалённых положения называются верхним и нижним конечными положениями. Третье положение называется промежуточным.
- В. Если первым установлено верхнее конечное положение, все остальные положения можно задать только ниже него. Если первым установлено нижнее конечное положение, все остальные положения можно задать только выше него.
- С. Каждое конечное положение можно отдельно точно настроить или удалить. Первое установленное положение можно только скорректировать; отдельно удалить его нельзя — оно удаляется при удалении всех настроек.
- Д. В режиме пошагового движения при нажатии и удержании кнопки UP или DOWN более 1,5 секунды мотор начнёт двигаться непрерывно.
- Е. В режиме непрерывного движения при двойном нажатии кнопки UP или DOWN — каждое нажатие длится 1 секунду — мотор напрямую перейдёт к верхнему или нижнему конечному положению, не останавливаясь на промежуточном положении.

11. Точная настройка конечного положения



Переместите мотор в конечное положение, которое необходимо скорректировать. Нажмите и удерживайте кнопку PROG на задней стороне пульта в течение 7 секунд.



Мотор один раз выполнит короткое движение — будет включён режим настройки конечного положения.



Переместите мотор в новое конечное положение.



Нажмите кнопку PROG на задней стороне пульта, чтобы подтвердить конечное положение.



Мотор один раз выполнит короткое движение — корректировка конечного положения завершена.

12.Удаление конечных положений



Переместите мотор в конечное положение, которое необходимо удалить. Нажмите и удерживайте кнопку PROG на задней стороне пульта в течение 7 секунд.



На первой секунде мотор один раз выполнит короткое движение на 1ой секунде — будет включён режим настройки конечного положения.



На седьмой секунде мотор снова один раз выполнит короткое движение — удаление конечного положения завершено.

13.Удаление отдельного пульта



Сначала войдите в режим программирования (см. пункт 1). Нажмите кнопку PROG на задней стороне пульта.



Мотор один раз выполнит короткое движение — удаление пульта завершено.

14. Сброс до заводских настроек



Сначала войдите в режим программирования (см. пункт 1). Нажмите и удерживайте кнопку PROG на задней стороне пульта в течение 7 секунд.



На первой секунде мотор один раз выполнит короткое движение, далее на 7ой секунде мотор выполнит 2 коротких движения — сброс до заводских настроек выполнен.

Примечание:

1.Если в течение 10 секунд не выполняется никаких действий, мотор автоматически выйдет из режима программирования.

Все запрограммированные пульты, конечные положения, режимы пошагового/непрерывного движения и настройка реверса будут удалены. Чувствительность реверса вернётся к уровню 6 — это стандартный уровень чувствительности мотора.

Невозможно удалить следующие настройки: функцию RS485, способ управления, время срабатывания реверса, угол пошагового движения и скорость передачи данных (Baud rate).

Устранение неисправностей

	Проблема	Возможные причины	Решение
1	При включённом питании мотор не работает или работает медленно.	а. а. Неправильное напряжение питания. б. Перегрузка. в. Мотор заблокирован из-за неправильной установки принадлежностей.	а. а. Замените мотор на модель, соответствующую напряжению питания. б. Замените мотор на модель с подходящим крутящим моментом. в. Проверьте правильность установки всех принадлежностей.
2	Мотор внезапно останавливается во время работы.	а.а. Мотор находится в режиме защиты от перегрева. б. Питание отключено.	а.а. Мотор автоматически возобновит работу после охлаждения (через 3–10 минут). б. Проверьте электропитание.
3	Функция реверса мотора не работает.	а.а. Верхнее или нижнее конечное положение не установлено. б. Используется неподходящий адаптер для мотора.	а. Установите верхнее и нижнее конечные положения. б. Замените адаптер на подходящий для данного мотора.
4	Мотор движется вверх, когда должен двигаться вниз.	а. а. Слишком сильное трение роликовой шторы, из-за чего срабатывает функция реверса. б. Мотор установлен не горизонтально.	а.а. Проверьте, нет ли посторонних предметов на пути движения. б. Переустановите мотор надлежащим образом.