

Инструкция по настройке привода AM15



Основные характеристики

- Запатентованная энергосберегающая конструкция
- Встроенная литиевая перезаряжаемая батарея 800 мАч, зарядка через microUSB
- Управление движением с помощью пульта - точечное / непрерывное перемещение
- Концевые положения: 2 главных и 4 промежуточных
- Защита от перегрузки
- Звуковое уведомление о низком заряде батареи

*Для системы UNI - привод устанавливается только слева

*Для системы MINI - привод устанавливается с любой стороны

Параметры

Модель	Крутящий момент	Скорость вращения	Потребляемый ток	Питание	Рабочая температура	Частота
AM15-0.3/35-ES-E	0.3N.m	35 об/мин	≤1000mA	DC5V	-10°C~+60°C	433.92MHz

Дополнительное оборудование



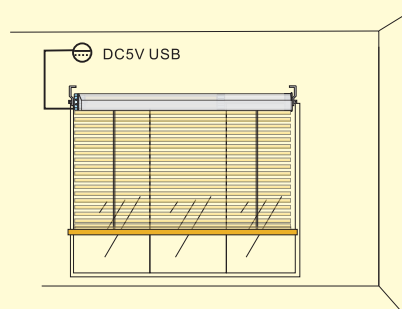
AC520-02(03)
Smart hub
Управление со смартфона



AC125-01
Настенный радиопередатчик



AC127-01
Радиопульт



Настройка и установка

1. Включение и выключение привода

* После отключения питания привод не сможет принимать радиосигналы

Включение



Нажмите и удерживайте кнопку ПРОГ 1 сек



Привод издаст один звуковой сигнал и включится

Выключение



Нажмите и удерживайте кнопку ПРОГ 7 сек (Привод совершит короткое движение)



Привод издаст один длинный звуковой сигнал и выключится

2. Программирование радиопередатчика/радиопульта



Нажмите и удерживайте кнопку ПРОГ 1 сек



Привод совершит короткое движение



Нажмите «Вверх»



Привод совершит короткое движение Программирование завершено.

3. Изменение направления движения

* В случае, если движение привода не соответствует кнопкам Вверх/Вниз - измените направление движения



Нажмите и удерживайте СТОП на пульте 5 сек



Привод совершит короткое движение



Нажмите «Вниз»



Привод совершит короткое движение Направление изменено.

4. Установка концевых положений

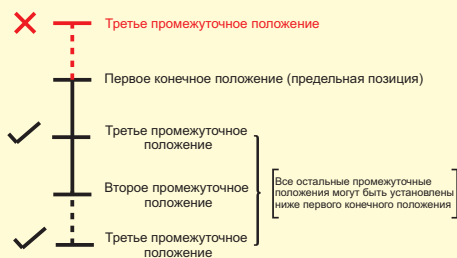
А. Максимально может быть настроено 6 различных положений остановки, две крайние позиции называются верхней и нижней остальные называются промежуточными

Б. Когда первая позиция является верхней как на рисунке справа, остальные позиции могут быть установлены только ниже первой, в тоже время если первая позиция является нижней, то все остальные могут быть установлены только выше первой.

В. Каждое промежуточное положение может быть настроено или удалено отдельно от верхней и нижней

Г. Привод останавливается в следующем положении после нажатия кнопки вверх или вниз. При достижении верхнего или нижнего конечного положения дальнейшее движение не производится.

Д. Нажмите и удержите кнопку вверх или вниз в течении 2 секунд на пульте управления, мотор сразу передвинется на верхнее или нижнее конечное положение, пропустив промежуточные позиции.



5. Установка первого конечного положения

* Если в течении 30 секунд не будет никаких действий, привод выйдет из режима программирования



Нажмите и удерживайте кнопку ПРОГ 1 сек



Привод поворачивается 1 раз и переходит в режим программирования



Нажмите Вверх, чтобы выставить верхнее конечное положение как первое положение, или нажмите Вниз, чтобы нижнее конечное положение установить первым

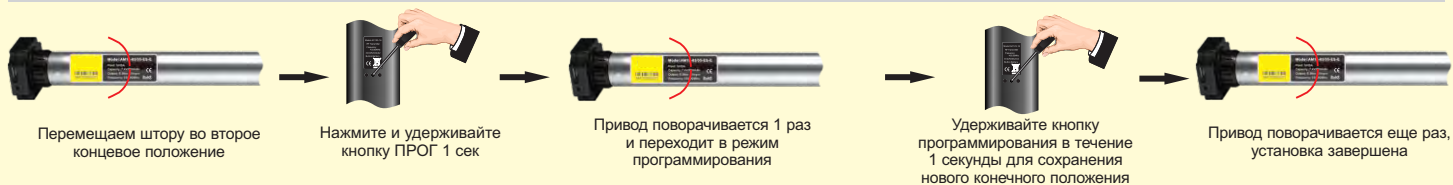


Нажмите и удерживайте кнопку ПРОГ 1 сек, чтобы запомнить первое конечное положение



Привод повернется один раз, программирование завершено

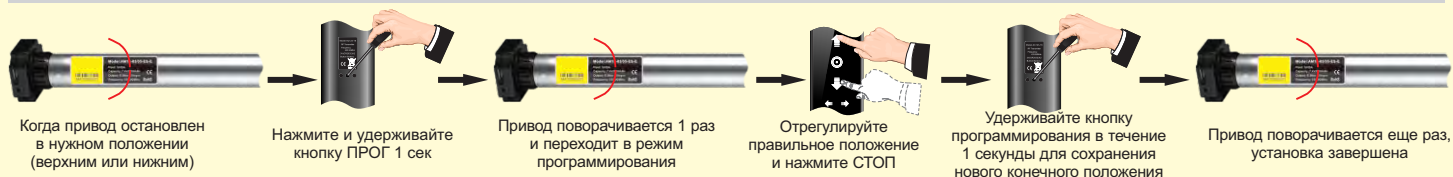
6. Установка второго конечного положения * Если в течении 30 секунд не будет никаких действий, привод выйдет из режима программирования



7. Настройка промежуточных позиций * Если в течении 30 секунд не будет никаких действий, привод выйдет из режима программирования



8. Точная настройка конечных положений * Если в течении 30 секунд не будет никаких действий, привод выйдет из режима программирования

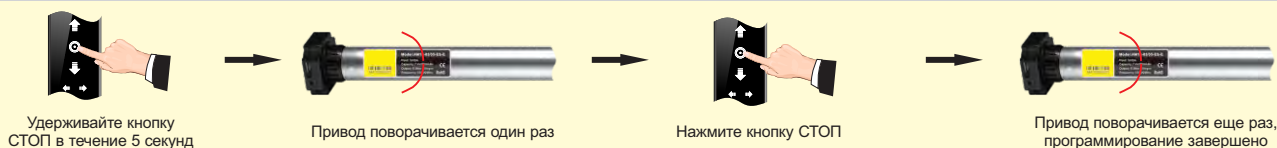


9. Удаление промежуточной позиции *Первое конечное положение в данном пункте удалить нельзя

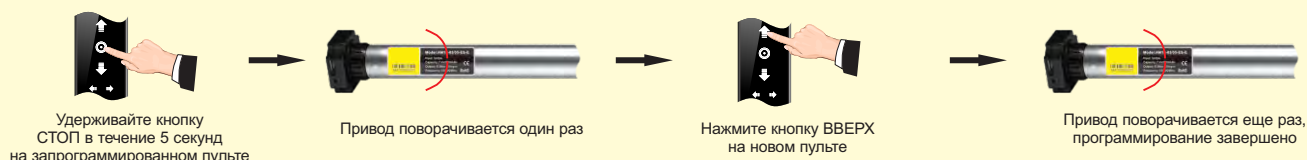


10. Вкл/Выкл пошагового вращения привода

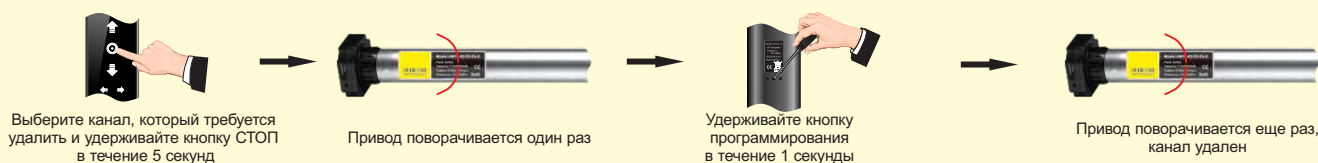
* Режим по умолчанию - точное перемещение (если короткое нажатие составляет менее 1 секунды), в противном случае двигатель будет двигаться непрерывно
* После завершения установки конечных положений, короткое нажатие - непрерывное перемещение до промежуточного или конечного положения



11. Добавление нового пульта/радиопередатчика

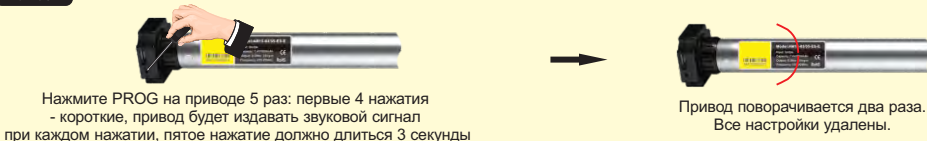


12. Удаление 1 канала на пульте



13. Удаление всех настроек привода

Метод 1



Метод 2

